

開発の背景

少子高齢化による医療現場の慢性的な労働力不足に加え、2020年には10年に1度と言われるパンデミック、新型コロナウイルス感染症拡大が医療業務を急激に増大させました。

深刻な人手不足による医療従事者の苛烈な労働環境から、医療崩壊の危機と言った社会問題が大きく叫ばれました。私たちはこの様な危機的な状況の中、社会課題の解決に向け、医療現場の単純作業、単純労働をロボットに置き換えるシステム開発をスタートさせました。

生産性向上

単純作業、単純労働をロボット化する事で生産性を向上させます。

ロボットはスマートフォンで操作出来、管理者はクラウドで常時ロボットの状態監視が出来ます。

医療従事者が本来の知的労働者として、専門的な付加価値の高い医療サービスの提供に専念して頂く事で生産性を向上させる事を目的としています。

医療現場のロボット化
医療従事者の業務負担軽減



医療サービスの質と量の向上
医療従事者が専門的な業務に専念出来る環境作り

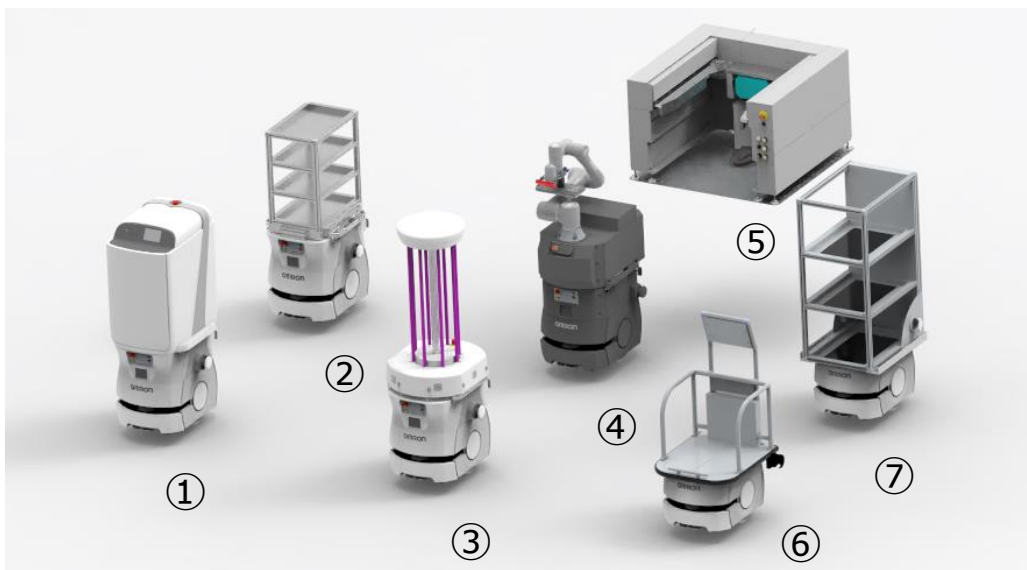
現在の取り組み

実際に医療従事者の方々の業務負担を軽減しつつ、実際の医療現場の声をもとに問題点を抽出し新たな課題に取り組み、安心安全に貢献するロボットシステムの開発を進めています。

某国立大学病院における実証実験で学んだ事から、改良、改善を重ね1日も早い社会実装を目指しています。

私たちは社会課題の解決に向け、ロボットと共に働く人にやさしい医療現場の実現に取り組んで参ります。

製品ラインアップ (MEMER)



- ①汎用型搬送ロボット
- ②簡易型搬送ロボット
- ③UV照射ロボット
- ④協働ロボット搭載型
マルチタスクロボット
- ⑤ロボットチェンジャー
- ⑥ポーターロボット (ロボットチェンジャー非対応)
- ⑦簡易型搬送ロボット (ロボットチェンジャー非対応)



ロボットチェンジャー «国際特許申請中»

ロボットチェンジャーは、下部走行ロボットと上部作業ユニットを自動で載せ替え（取り付け、取り外し）可能な装置です。

昼夜問わずに、その時その場所の用途に応じたサービスロボットの運用を可能にします。

搬送業務のロボット化により、医療サービスの質と量の向上を目的とした生産性向上をご提案します

タッチパネル
モニター
作業完了ボタン
パスコード入力で
ロック解除

QRコードリーダー
QRコードを認識で
ロック解除

非常停止ボタン

ネットワークカメラ
ドライブレコーダー
機能

状態表示パネル
非常停止ボタン
電源ON/OFFボタン
いたずら防止キー
ブレーキ手動解除

非接触給電装置

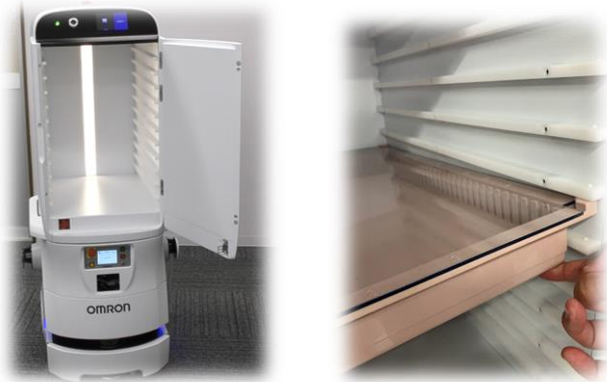
サイドレーザセンサ
検出角度270度
検出距離4m

ローフロント
レーザセンサ
検出角度126度
検出距離 4 m

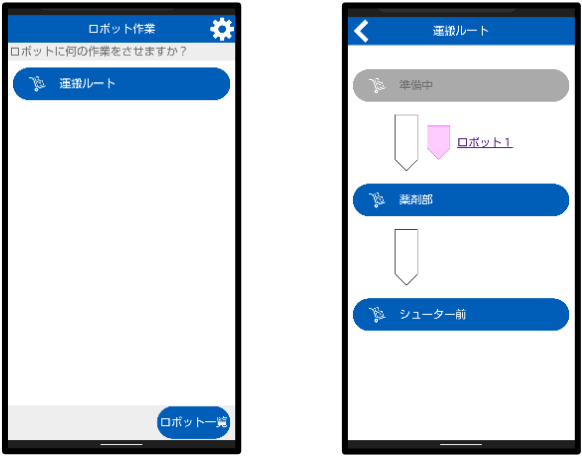
セーフティ
スキャニング
レーザセンサ
検出角度240度
検出距離15m

MEMER

- マッピング機能搭載！
搬送エリアの地図を記憶させる事で
ロボットが自動運転
- 各種レーザセンサ搭載！
障害物や歩行者との衝突を回避
- セキュリティロック機能搭載！
- ドライブレコーダー搭載！
有事の際の原因解明が可能
- 一般的な医療用トレイサイズ
(幅400mm×奥行600mm)に対応！
- トレーカバーにより万が一の転倒時にも
内容物の散乱を防ぐ！



■ スマートフォンで作業指示が可能！



ロボットの状態をクラウドで管理

チェンジャー一覧											
施設	ロボット	ステータス	充電	ユニット用 バッテリー (%)	LD用バッテ リー(%)	搬送距離 (mm)	稼働時間 (hour)	現在地精度 (%)	温度(℃)	詳細	ログ
〇〇病院	ロボット1	正常		91	95	8234900	648	81.347	44	詳細	ログ
〇〇病院	un-001										
〇〇病院	un-002	待機中					2	1		詳細	ログ
〇〇病院	un-003										
〇〇病院	un-004	待機中					739.0			詳細	ログ
×〇△病院	モバロボ	正常	充電中	50	22	31	0.1	0.10026	27	詳細	ログ
×〇△病院	UVロボ										
×〇△病院	運搬ロボ										

電気設備・空調設備・給排水衛生設備・F A & 産業用ロボット・サービスロボットシステム設計.施工
Society5.0／電子部品・制御機器・F A 商材販売

芙蓉実業株式会社

お問い合わせ先 TEL 055-275-4533 (F A 開発部 営業課 宮川／鈴木)

<https://fuyouj.jp>

芙蓉実業

検索

